

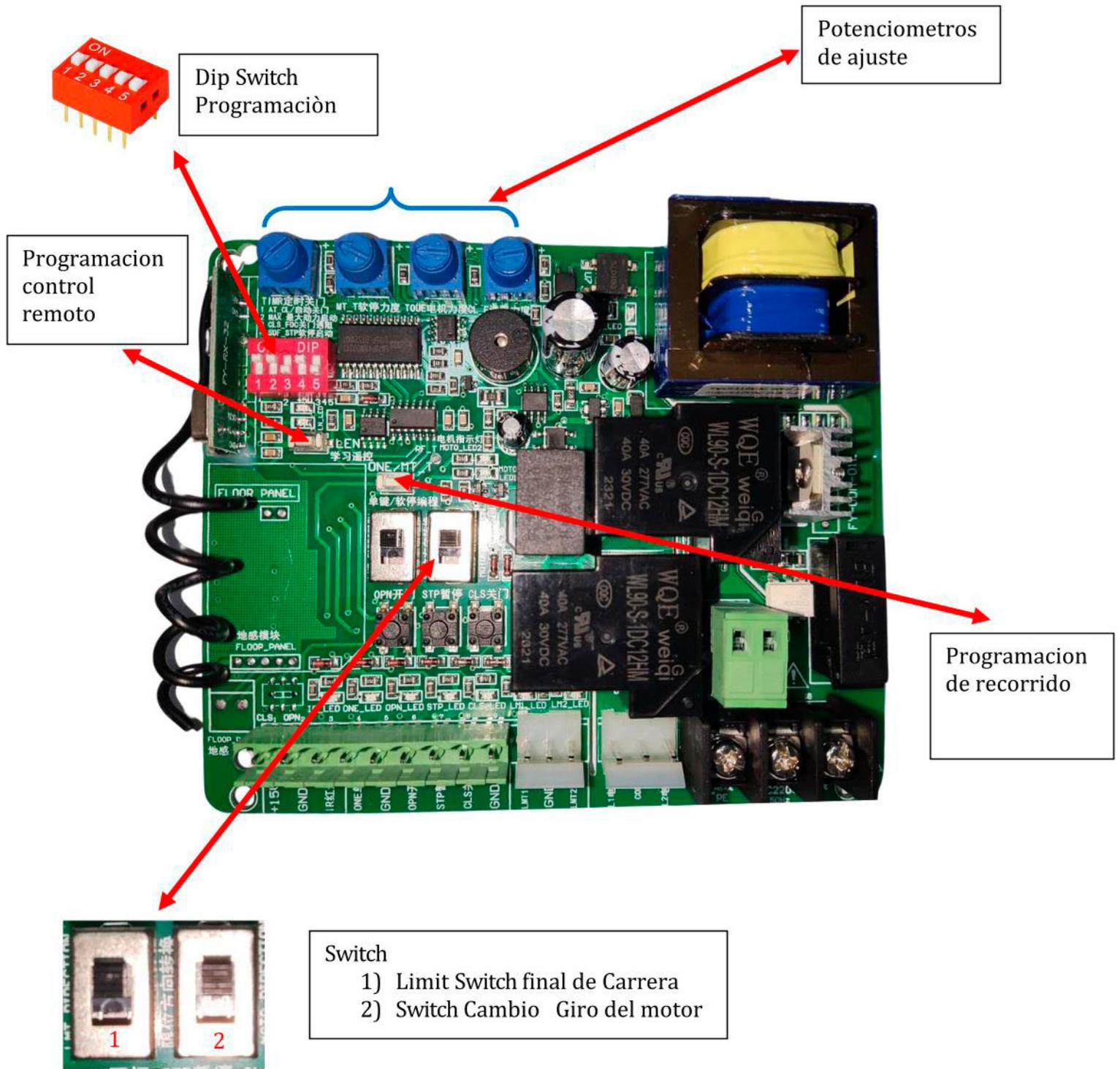
BLINDER AUTOMATION



MOTOR MONOFÁSICOS MODELO HERCULES

International Business System IBS SRL
Avenida 27 de Febrero 133, Villa Progreso, Santiago de los Caballeros – 51000 RD
Tel. +1 809-382-3710 - WZ. +1 849-804-8991 –
Email: ibs-security@hotmail.com - SitioWeb: www.ibssecurity.net

TARJETA MOTOR ASTRO



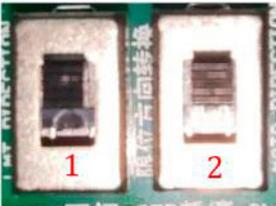
Dip Switch
Programación

Potenciómetros
de ajuste

Programacion
control
remoto

Programacion
de recorrido

Switch
 1) Limit Switch final de Carrera
 2) Switch Cambio Giro del motor



Dip Switch



Programación

Cambio Sw final de carrera Cambio giro sw motor

- 1) LMT_DIRECION : LS Final de carrera
Cambiar el sentido del giro de la puerta
- 2) MOTO_DIRECTION :
Cambiar el giro de funcionamiento del motor

ONE_MT_T:
1) Ciclo de boton único
2) Ajuste de recorrido

ESTUDIO: programación
del control remoto

- 1)ATO_CL : Cierre automático temporizado de la puerta :
- 2)MAX_STARTMáxima potencia de arranque :
- 3)CLS_FORCE : Rebote al encontrar obstáculos :
- 4)SOFT_STOP : Parada lenta al abrir/cerrar la puerta :
- 5)RF_ONE : Selección de funcionamiento de 1 botón/3 botones del Control Remoto

Accesorio

- 1) +15V : Alimentación externa
- 2) GND :Tierra
- 3) IR_IN : Entrada de fotocelda
- 4) ONE : Ciclo de boton apertura
- 5) GND : tierra
- 6) OPEN: Boton Abierto
- 7) STOP : Boton Parar
- 8) CLS : Boton Cerrar
- 9) GND : tierra

- 1) LMT1 : Interruptor de viaje1(limitswitsh apertura)
- 2) GND : Un 2 Tierra
- 3) LMT2 : Interruptor de viaje2 (limitswitsh cierre)

Switch final de carrera

- 1) L1: Apertura
- 2) COM : Común
- 3) L2 : Cierre



Motor

- 1) PE : Tierra
- 2) N : Línea
- 3) L : Neutro

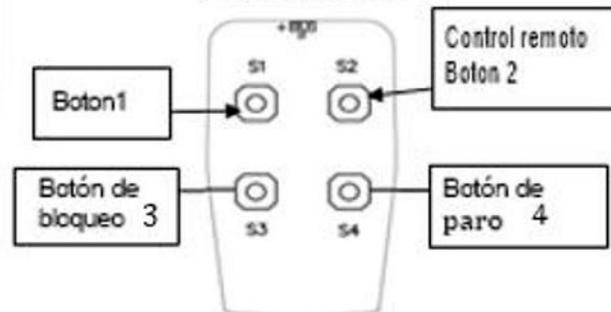
Botones Ajustes

- 1) Tiempo de pausa:
Ajuste de temporización y cierre temporizado de la puerta
- 2) MT_T Ajuste de la fuerza de arranque lento
- 3) para ajuste de aplastamiento de la fuerza del motor
- 4) CL_FORCE : Relentización
Ajustar la fuerza al encontrar obstáculos
- 5) Control remote 1 boton 3 botones

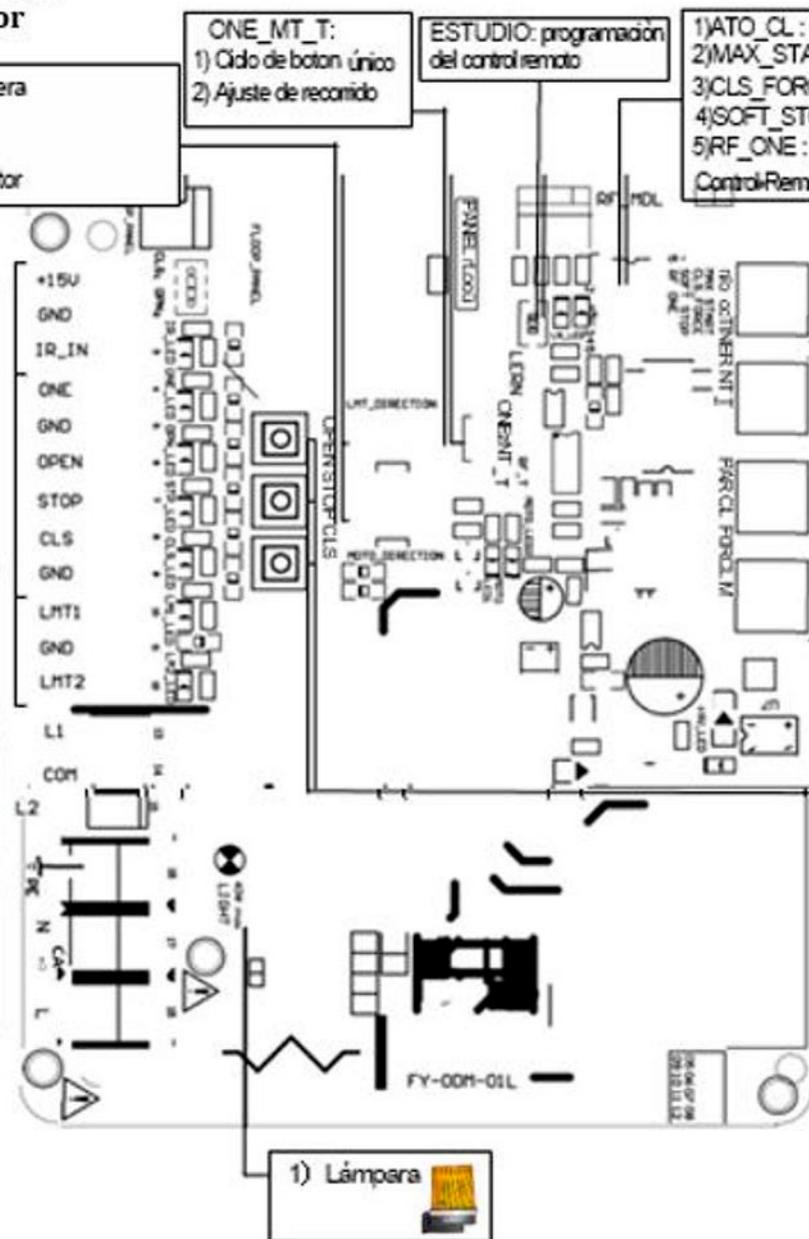
Para botón

- 1) Open :Abierto
- 2) STOP:Parar
- 3) CLS :Cerrar

Control remote



1) Lámpara



1. 110V DE ALIMENTACIÓN:

Conecte el cable de corriente de 110 V, el cable neutro y el cable de tierra a L (cable), N (cable neutro) y PE (cable de tierra).

2. CONEXIÓN DE LÍNEA DE MOTOR :

Conecte la bobina L1, la línea común COM y la bobina L2 del motor a la interfaz de identificación del motor.

3. CAMBIAR FINAL DE CARRERA DE CIERRE POR FINAL DE CARRERA DE APERTURA:

Conecte el interruptor de desplazamiento para abrir o cerrar la puerta y la línea común a la interfaz de identificación correspondiente (LMT1, GND LMT2).

4. CONEXIÓN DE LAMPARA :

Conecte los dos cables de la lampara a la conexión de lampara correspondiente (LLGHT AC1100V), sin importar la polaridad.

5. CONEXIÓN FOTOCELDA:

Conecte el polo positivo de la fuente de alimentación conexión +15V, el polo negativo de la fuente de alimentación a la interfaz GND y, a continuación, conecte la línea de salida a la conexión IR_ IN, si no se utiliza la fotocelda y un jumper entre IR IN GND.

6. CONEXIÓN BOTÓN :

Conecte el pulsador manual único a las conexiones UNO y GND. Este botón se puede utilizar para el control de ciclo de las funciones del motor, tales como encendido, parada, apagado, parada y encendido. Hay un botón ONE/MT _T con la misma función en la placa de circuito es conveniente para ajustar otras funciones. Si necesita utilizar la función de parada lenta, mantenga pulsado este botón durante 3 segundos para entrar en el estado de aprendizaje de parada lenta.

7. CONEXIÓN DEL BOTÓN APERTURA Y CIERRE : .

Conecte los cables de los botones de apertura, parada y cierre a los correspondientes cables comunes de apertura (OPEN), parada (STOP), cierre (CLS) y GND. También hay botones OPEN, STOP y CLS con la misma función en la placa de circuitos, que pueden controlar el arranque, la parada y el cierre del motor.

8. SWITCH CAMBIO LIMIT SWITCH APERTURA / CIERRE:

Cuando el interruptor de dirección de desplazamiento (LMT_DIRECT) de la tarjeta está en la dirección opuesta al final de carrera, sólo es necesario girar el interruptor de dirección de movimiento en la dirección opuesta sin modificar el cableado.

9. SWITCH GIRO MOTOR :

Cuando el interruptor de dirección del motor (MOTO_DIRECTION) de la placa funciona en sentido contrario, basta con girarlo en sentido contrario sin modificar el cableado.

10. BOTÓN PROGRAMACIÓN CONTROL REMOTO:

Mantenga pulsado el botón de aprendizaje del mando a distancia (ESTUDIO) durante 2 segundos, y la luz indicadora de aprendizaje permanecerá encendida. En ese momento, pulse cualquier botón del mando a distancia, y la luz indicadora de aprendizaje de la placa de circuitos parpadeará 3 veces, indicando que el mando a distancia se ha aprendido correctamente y puede utilizarse con normalidad. Puede aprender 60 mandos a distancia utilizando el mismo método. Mantenga pulsado el botón ESTUDIO, la luz indicadora de la placa de circuitos pasará de luz constante a parpadear tres veces, lo que indica que se han borrado todos los mandos a distancia emparejados y que el mando a distancia no se puede controlar.

11. POTENCIÓMETRO(1) CIERRE AUTOMÁTICO:

Cuando utilice la función de cierre de puerta, ajuste el potenciómetro de temporización, que puede temporizar 1-240 segundos, y luego ejecute el cierre de puerta, aumentando en sentido del reloj y disminuyendo en sentido antihorario.

12 .POTENCIÓMETRO (2) PARADA LENTA :

Función de parada lenta, ajuste el potenciómetro de parada lenta (MT_T) para ajustar la fuerza del motor durante la parada lenta, aumentando en sentido horario y disminuyendo en sentido antihorario.

13.POTENCIÓMETRO DE TORQUE DEL MOTOR (3) :

Ajuste el potenciómetro de potencia del motor (TORQUE) para ajustar la fuerza de funcionamiento normal del motor, aumentando en sentido horario y disminuyendo en sentido antihorario.

14. POTENCIÓMETRO DE FUERZA DE ANTI-APLASTAMIENTO (4) (RESISTENCIA DE CIERRE POR OBSTÁCULO):

Cuando utilice la función de resistencia al cierre de la puerta, ajuste el potenciómetro de resistencia (CL_FORCE) para ajustar la fuerza de resistencia al cerrar la puerta: aumente en sentido horario y disminuya en sentido antihorario. Generalmente, se ajusta junto con la fuerza del motor a la fuerza adecuada para ejecutar la acción de apertura de la puerta al encontrar resistencia al cerrar la puerta.

15.DIP SWITCH DE PROGRAMACIÓN DE TARJETA:

El interruptor de función de la placa es de 5 posiciones, y cuando se gira hasta la posición ON, indica que se ejecuta la función correspondiente. En caso contrario, sólo se ejecutará la función original Dip Switch (1) cierre automático (AUTO-CA). La primera marcha es el cierre automático temporizado de puertas (AUTO_CL); Dip Switch (2) arranque de máxima potencia es el arranque de máxima potencia (MAX START), que es un arranque suave normal antes de abrir y cerrar las puertas. Dip Switch (3) En motor sonara ummm como si fallara al arrancar, pero esta es la fuerza máxima de arranque para puertas pesadas Algunas puertas pesadas no pueden ser arrancadas, y esta función puede ser activada; La tercera marcha es el cierre y anti-aplastamiento de la puerta cuando está obstruida (CLS_FORCE); Dip Switch (4) La 4ª marcha es la parada lenta (SOFT STOP); Dip Switch (5)La 5ª marcha es utilizada por el control remoto como ajuste de la función de ciclo de 1 boton/3 botones (RF ONE).

16. FUNCIONES DE BLOQUEO Y DESBLOQUEO DEL CONTROL REMOTO:

Pulse el botón de bloqueo del mando a distancia y se oirá un pitido en la placa base. En este momento, la función de encendido/apagado del mando a distancia no funcionará; En este momento, deberá pulsar el botón de pausa para desbloquearlo. Se oirá un pitido en la placa base, indicando que se ha desbloqueado y que el mando a distancia puede utilizarse con normalidad.

International Business System IBS SRL

Avenida 27 de Febrero 133, Villa Progreso, Santiago de los Caballeros – 51000 RD

Tel. +1 809-382-3710 - WZ. +1 849-804-8991 –

Email: ibs-security@hotmail.com - SitioWeb: www.ibssecurity.net

17. FUNCIÓN DE PROTECCIÓN DEL MOTOR :

Si el tiempo de funcionamiento único del motor supera los 120 segundos, la placa de circuitos apagará automáticamente el motor para protegerlo.

18. PARADA SUAVE DEL PROCESO DE APRENDIZAJE DE LA TARJETA DE CONTROL:

En primer lugar, gire el interruptor de marcha lenta a la posición ON Dip Switch (2). En este momento, pulse y mantenga pulsado el botón de aprendizaje de parada lenta (MT_T) durante 3 segundos para comprobar si está en la posición de final de carrera puerta abierta. Si no es así, primero ejecute la potencia máxima a la posición de límite de recorrido abierto y haga sonar la bocina una

vez, luego presione la fuerza del motor normalmente ajustada para ejecutar a la posición de límite de cierre y haga clic una vez, indicando que el aprendizaje de parada lenta se ha completado; Si se detecta como un límite abierto al comienzo del proceso de aprendizaje, se ejecutará hasta el límite cerrado de acuerdo con la fuerza del motor normalmente ajustada y emitirá un pitido una vez, indicando el éxito del aprendizaje de parada lenta.

19. PROCESO DE PROGRAMACIÓN DE PARADA SUAVE DE LA TARJETA DE CONTROL :

En primer lugar, gire el interruptor de marcha lenta a la posición ON y, a continuación, pulse para abrir o cerrar la puerta. Antes de alcanzar el límite, la puerta se detendrá lentamente. En este momento, el potenciómetro de parada lenta se puede ajustar a la posición adecuada (Nota: antes de ejecutar la función de parada suave, primero apague la función de parada suave, y luego ajuste la función de parada suave después de ajustar la apertura y cierre normal de la puerta).

20. FUNCIÓN DE INDICACIÓN LED E INDICADOR AUDIBLE DE LA PLACA PRINCIPAL :

Hay luces indicadoras en la placa base correspondientes a infrarrojos, encendido, apagado, parada, límite de recorrido, límite de apagado, funcionamiento del motor izquierdo y derecho, aprendizaje de control remoto, y ciclo de una sola tecla/aprendizaje de parada lenta, que se encenderán durante el funcionamiento; Además, excepto en el encendido inicial y el desbloqueo remoto de la placa base, hay un sonido de pitido, como el bloqueo remoto, la apertura y cierre de la puerta alcanzando el límite, y el aprendizaje de parada lenta en su lugar.

21. PRECAUCIONES:

Al depurar la apertura o el cierre de la puerta, deténgala en mitad del recorrido para verificar, si la dirección del motor y la dirección de la carrera son correctas, y cambie la dirección del motor y la dirección de los finales de carrera dependiendo de la dirección de apertura y cierre de la puerta y evitar así que se salga precipitadamente del eje metálico donde giran las ruedas de la puerta.